The Delphion Integrated View

Tools: Annotate | Add to Work File: Create new Wo Get Now: More choices... ∇ View: INPADOC | Jump to: Top Eme

> JP57206736A2: CONTROL METHOD AND DEVICE OF FUEL INJECT

TIMING AT START OF INTERNAL COMBUSTION ENGINE

JP Japan **©** Country:

UMESAKI KUNRO: YAMATO AKIHIRO:

HONDA MOTOR CO LTD Assignee:

News, Profiles, Stocks and More about this company

Published / Filed: **1982-12-18** / **1981-06-11**

[®]Application

JP1981000089930

Number:

PIPC Code: F02D 5/02;

1981-06-11 JP1981000089930 Priority Number:

PURPOSE: To perform stable start operation of an engine, in electronic control of fuel injection quantity, by setting the fuel injection quantity at starting to decrease in accordance with a temperature rise of the engine further correcting the fuel injection quantity to decrease in accordance with a speed increase of the engine.

CONSTITUTION: A start decision circuit 511 decides an engine in a state of starting on the basis of a signal of a starter switch 17 and rotary speed NE, then a signal H is input to an AND circuit 513 and signal L is input to a circuit 515. Accordingly, output of a calculation control circuit 512 of valve opening time Ti at starting is fed to an injection valve 6 through an OR circuit 516. This valve opening time Ti is set with a reference valve opening time to decrease a fuel injection quantity in accordance with a rise of engine temperature TW, further corrected to decrease the reference valve opening time in accordance with an increase of engine speed NE at starting. Accordingly, an optimum flow of fuel to a condition at starting is supplied, and the engine can be surely and stably started.

COPYRIGHT: (C)1982,JPO&Japio

🕏 Family: None

Other Abstract None

Info:



Best Available Copy

⑩ 日本国特許庁 (JP)

① 特許出願公開

⑩公開特許公報(A)

昭57-206736

f) Int. Cl.³
 F 02 D 5/02

識別記号

· 庁内整理番号 6933-3G ④公開 昭和57年(1982)12月18日

発明の数 3 審査請求 未請求

(全 14 頁)

②特

顧 昭56-89930

梅咲薫郎

22出

願 昭56(1981)6月11日

⑫発 明 者

埼玉県入間郡日高町高萩2119-

33

@発 明 者 大和明博

狭山市水野606-12

⑪出 願 人 本田技研工業株式会社

東京都渋谷区神宮前6丁目27番

8号

個代 理 人 弁理士 渡部敏彦

明 総 曹

1 発明の名称

内燃エンジンの始動時燃料噴射時間制御方法 ⇒よび装置

- 2 特許請求の範囲
 - 1. 燃料噴射装置を備えた内燃エンジンへの燃料 噴射量を電子的に制御する方法にかいて、機関 始動時の燃料噴射量をエンジン温度に応じて、 該エンジン温度が高くなるに従い燃料噴射量を 減少するように設定し、斯く得られた設定燃料 噴射量をエンジンの回転数に応じて、該エンジン回転数が上昇するに従い燃料噴射量を減少するように補正することから成る内燃エンジンの 始動除燃料噴射時間制御方法。
 - 2. 電子式燃料噴射制御装置を備えた内燃エンジンの始動時燃料噴射時間制御装置においてエンジンの温度を検出するエンジン温度検出器と、 該温度検出器により検出されたエンジン温度に 応じて、エンジン温度が高くなるに従い減少す るように基準燃料噴射時間信号を出力する基準

総料検射時間数定手変と、エンジンの回転数を 検出するエンジン回転数検出手段と、前配基準 燃料検射時間信号を前配エンジン回転数検出手 設により得られたエンジン回転数に応じて、該 エンジン回転数が上昇するに従い基準燃料検射 時間を減少させるように補正する補正手段とか ら成る内機エンジンの始動時燃料検射時間制御 装置。

電子实燃料喷射飼育装置を備えた内紙エンジンの始助時の燃料喷射時間制製置を備えた内紙エンジンの固度を検出するエンジン温度検出を放出を検出するエンジン温度を検出を放出を放出を使出されたエンジン温度が高くなるとに応じて、放エンジン温度が高くなるとのでは、放工が燃料喷射時間であるエンジン回転数を検知するエンジン回転数を使知するエンジン回転数を使出するとのである。



取と、エンジンが始動の状態にあるか否かを判 別するクランキング判別手段とを備え、飲まり ンキング利別手段はエンジンスタータスイッチ と、スタータスイツテが始動位置にありかつ前 配エンジン回転数検出手段からのエンジン回転 数が第1の所定値以下のとき始動と利別する利 別手取とから成り、前記補正手取は前記エンジ ン回転数検出手製からのエンジン回転数に応じ て基準燃料噴射時間の補正係数を発生する補正 係数発生手段と、該補正係数発生手段より得ら れる補正係数を前配基準燃料噴射時間信号に乗 算する演算手段とから成り、監補正係数発生手 数は、エンジン回転数が第1の所定値より低い 第2の所定値以上では一定の補正係数を出力し、 エンジン回転数が第2の所定値より低い第3の 所定値以下では別の一定の補正係数を出力し、 エンジン回転数が終ると第2の所定値間にある ときはエンジン回転の上昇に伴い、次第に減少 する補正係数値を出力して成る内燃エンジンの 始動時燃料喷射時間制御装置。

以下本発明の実施例を添付園面を参照して説明 する。

第1図は本発明の装置の全体の構成図であり、 符号1は例えば4気筒の内盤エンジンを示し、エ ンジン1は4個の主数焼窯とこれに通じた顕微鏡

3. 発明の評解な説明

本発明は内燃エンジンの電子式燃料噴射制御袋 配に関し、特にエンジン始動時の燃料量を制御する燃料噴射弁の開弁時間をエンジンの温度かよび 回転数に応じて決定するようにしエンジン状態に 最適な燃料液量を供給し、確実で安定したエンジ ンの始動を囲るようにした内燃エンジンの始動時 燃料噴射時間制御方法及び始動時燃料噴射時間制 御袋配に関する。

本発明は、特にガソリンエンジンの機科供給を行う電子式燃料噴射制御装置の開弁時間を電子式手取により制御することにより燃料量を制御し、エンジンに供給される混合気の空燃比を制御するようにした燃料噴射装置において、その燃料噴射装置において、その燃料噴射を設置の開弁時間を、エンジン回転数と吸気管内の能対圧とに応じた基準値に、エンジンの作動状態を設力す話元、例えば、エンジンの作動状態を設力す話元、例えば、エンジンル弁開度、持久設定(酸素機度)等に応じた定数かよび/または係数を加算かよび/または乗算することによ

重(共に関示せず)とから成る形式のものである。 エンジン1には数気管2が接続され、この数気管 2 社各主燃焼室に連通した主吸気管と各関燃焼室 に連通した関吸気管(共に図示せず)から成る。 数気管2の途中にはスロットルボデイ3が設けられ、内部に主数気管、副数気管内にそれぞれ配された主スロットル弁、副スロットル弁(共に図示せず)が遮動して設けられている。主スロットル 弁にはスロットル弁開度を電気的信号に変換し電子コントロールユュット(以下「BCU」と伝う) 5 に送るようにされている。

持開昭57-206736 (3)

6 は図示したい燃料ポンプに接続されている。メ インインジェクタとサプインジェクタはBCU5 に電気的に接続されてかり、ECU5からの信号 によつて燃料噴射の開弁時間が制御される。

一方、前記スロットルボデイ3の主スロットル 弁の直ぐ下流には管7を介して絶対圧センサ8が 散けられており、との絶対圧センサ8によつて電 気的信号に変換された絶対圧信号は前配BCU5 に送られる。また、その下流には吸気温センサ9 が取付けられており、この吸気温センサ9も吸気 温度を電気的信号に変換してBCU5に送るもの である。

エンジン1本体にはエンジン水温センサ10が 設けられ、このセンサ10はサーミスタ等から成 り、冷却水が充満したエンジン気筒周壁内に挿着 されて、その検出水温信号をECU5に供給する。

エンジン回転数センサ(以下「Neセンサ」と云
う)11かよび気筒利別センサ12がエンジンの
因示しないカム軸周囲又はタランタ軸周囲に取り
付けられてかり、前者11はTDC信号即ちエン

ジンのタランタ軸の180°回転毎に所定のクラン タ角度位置で、後者12は特定の気筒の所定のタ ランタ角度位置でそれぞれ1ペルスを出力するも のであり、これらのペルスはBCU3に送られる。

エンジン1の排気管18には三元放鉄14か配置され排気ガス中のHC、CO、NOX成分の浄化作用を行なう。この三元放鉄14の上統領には Ouセンサ18が排気管18に排着されこのセンサ18は排気中の政策機変を検出しその検出値信号をECU5に供給する。

更に、BCU5には、大気圧を検出するセンサ 16かよびエンジンのスタータスイツチ17が接続されてかり、BCU5はセンサ16からの検出 値信号かよびスタータスイツチのオン・オフ状態 信号を供給される。

次に上述した構成の本発明の燃料受射制御装置 における始勤時燃料受射時間制御方法及び制御装置の詳細について先に説明した第1回並びに第2 図乃至第12回を参照して説明する。

先づ、第2因は本発明の燃料量制御、即ち、

ECUsにかけるメイン、サブインジェクタの開 弁時間Toutm、Toutsの制御内容の全体のプ ログラム構成を示すプロックダイヤグラムで、メ インプログラム1とサブプログラム2とから成り、 メインプログラム1はエンジン回転数Neに基づ くTDC信号に同期した制御を行うもので始動時 制御サブルーチン3と基本制御プログラム4とよ り成り、他方、サブプログラム2はTDC信号に 関期しない場合の非同期制御サブルーチン5から 成るものである。

始動時制御サブルーチン3 における基本算出式 社

TOUTS = Tions × Kne + Tv (2)

TOUTM = TIGRM \times Kye + (TV + \angle TV) (1)

として表わされる。ことでTiGRM、TiGRSは それぞれメイン、サブインジエクタの開弁時間の 基準値であつてそれぞれTiGRM、TiGRSテープ ル6.7により決定される。KNeに回転数Neに よつて規定される始動時の補正係数でKNeテー ブル8により決定される。TVはパッテリ電圧の 変化に応じて関弁時間を増減補正するための定数 であつてTV テーブル9 より求められ、サブイン ジェタタのためのTV に対してメインインジェク タには構造の相違によるインジェクタの作動特性 に応じて ATV 分を上のせする。

又、基本制制プログラム 4 K⇒ける基本算出式 は

TOUTH = (Tim - Tded) × (KTA - KTW - KAPC
KPA - KAST - KWOT - KO₂ - KLS)+TAGC

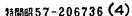
×(KTA - KTWT - KAPC - KPA - KAST)+

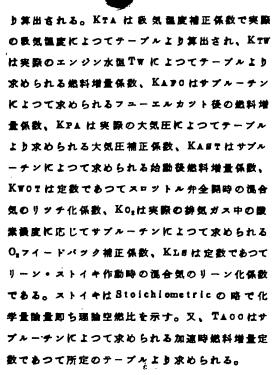
(TV+4TV) ------- (3)

Touts = (Tis-Toed) x (KTA . KTW . KAST .

KPA)+TV (4)

として表わされる。とこでTim、Timはそれぞれ メイン、サブインジェクタの開弁時間の基準値で あり、それぞれ基本Tiマップ10より算出され る。TDmg、TAggはそれぞれ被適時、かよび加 速時にかける定数で加速、被速サブルーチン11 によつて決定される。KTA、KTW 等の解係 数はそれぞれのテーブル、サブルーチン12によ





これらに対してTDC信号に同期しないメイン インジェクタの開弁時間 TMA の非同期制御サブル ーチン B の第出式は TMA=TIA×KTWT×KABT+(TV+4TV)------(5)
として表わされる。ことでTiAは加速時の非阿期、即ち、TDC信号に同期しない加速飼料時の燃料増量基準値であつてTiAテーブル18より求める。
KTWTは前配水温増量係数KTWをテーブル14より求め、それに基づいて算出した同期加速、加速後、および非阿期加速時の燃料増量係数である。
満返した場合、上配非阿期制御サブルーテシにより非同期加速時の燃料増量が実行されると、燃料リッチとなり点火役が燃料で響れるなど不都合が発生し確実な始動の前げとなるので始動時制制サブルーチンの実行時には非同期制御サブルーチンの実行時には非同期制御サブルーチンの実行時には非同期制御サブルーチンの実行時には非同期制御サブルーチンの実行はされない。

第3因はBCU 5に入力される気筒判別信号か よびTDC信号と、BCU 5から出力されるメイ ン、サブインジェクタの駆動信号との関係を示す タイミングテヤートであり、気筒判別信号8iのパ ルス8is はエンジンのクランク角 7 2 0 毎に 1 パ ルスずつ入力され、これと並行して、TDC信号

8gのペルス 8ga - 8ge はエンジンのクランク角 180° . 伝に1ペルスずつ入力され、との二つの信号間の 関係から各シリンダのメインインジエタタ駆動信 号8.-8.の出力タイミングが数定される。即ち、 1回目のTDC信号パルス 8:2 で第1シリングの メインインジェクタ駆動信号 8まを出力し、2回目 のTDC信号パルス B.b で第3 シリングのメイン インジエタタ駆動信号84が出力し、3回目のペル ス 8.c で第4シリンドの駆動信号 8.がまた、4回 目のパルス 8.d で第 2 シリンダの駆動信号 8.が、 复次出力される。また、サブインジェクタ、駆動 信号 8, は各TDC信号パルスの入力毎、即ち、ク ランク角180°毎に1パルスずつ発生する。尚、 TDC信号のパルス 8ga , 8gb ------- は気筒内ピス トンの上死点に対して60°早く発生するように数 定され、BCU5内での演算時間による遅れ、上 死点前の政気弁の関をおよびインジエクタ作動に よつて混合気が生成されてから験混合気が気筒内 化吸入されるまでの時間的ずれを予め吸収するよ りにされている。

第4因はBCU5にかけるTDC信号に同期し た肥弁時間制御を行う場合の前記メインプログラ **ム1のフローチヤートを示し、全体は入力信号の** 処理プロック』、基本制御プロック』、始勤時制 御プロツク貝とから成る。先ず入力信号処理プロ ッタ【にかいて、エンジンの点火スイツチをオン 十五とBCU 5内のCPUがイニシャライズし (ステップ1)、エンジンの始動によりTDC信 号が入力する(メテップ2)。次いで、全ての基 本アナログ値である各センサからの大気圧PA、 絶対圧 PB、エンジン水温 TV、大気圧 TA、パッ テリ電圧V、スロットル弁路皮 #th,Oxセンサの 出力電圧値で、かよびスタータスイツテ17のオ ン・オフ状態等をECU5内に読込み、必要な値 をストアする(ステップ8)。続いて、乗初の TDC信号から次のTDC信号までの経過時間を カウントし、その値に基づいてエンジン回転数 Na を計算し同じくBCU5内にストアする(ステッ ブ4)。次いで基本制御ブロック【化かいてこの Ne の計算値によりエンジン回転数がクランキング

特開昭57-206736 (5)

回転数(始動時回転数)以下であるか否かを視別する(ステップ5)。その答が肯定(Yes)であれば始動時制御プロック目の始動時制御サブルーテンに送られ、Tiors テーブルかよびTiors を決定し(ステップ6)、また、Ne の補正係数KysをKxs テーブルにより決定する(ステップ7)。そして、TVテーブルにより決定する(ステップ7)。そして、TVテーブルによりパッテリー電圧補正定数TVを決定し(ステップ8)、各数値を前式(1)、(2)に挿入してTours で算出する(ステップ9)。

また、前配ステップ 5 にかいて答が否(No)である場合にはエンジンがフェーエルカットすべき状態にあるか否かを利別し(ステップ 10)、そこで答が肯定(Yes)であればTOUTM、TOUTB の値を共に零にしてフューエルカットを行う(ステップ 11)。

一方、ステップ10にかいて答が否(No)と判別された場合には各補正係数KTA, KTW, KAPO, KPA, KAST, KWOT, KO, , KLS, KTWT等かよび

接正定数 TDMC , TACC , TV . ATV を算出する (ステツブ12)。 これらの補正係数、定数はサ ブルーチン、テーブル等によつてそれぞれ決定さ れるものである。

次いで、回転数Ne、絶対圧PB等の名データ に応じて所定の対応するマップを選択し該マップ によりTim、Tisを決定する(ステップ13)。 面して、上記ステップ12、13により得られた 補正係数値、補正定数値並びに基準値に基づいて 約式(3)、(4)によりToUTM、ToUTBを算出する (ステップ14)。そして、斯く得られたTOUTM、 ToUTBの値に基づきメイン、サブインジェクタ をそれぞれ作動させる(ステップ15)。

的述したように、上述したTDC信号に同期したメイン、サブインジェクタの開弁時間の制御に加えて、TDC信号には同期セザー定の時間々隔をもつたベルス列に同期させてメインインジェクタを制御する非同期制御を行なうが、その詳細については世間を省略する。

次に上述した開弁時間制御のうちクランキング

判別サプルーチン及始動サプルーチンの具体的内容を以下に詳述する。

第5図は前配第4図のステップ 5 Kをいてエンシンがタランキング状態にあるか否かを判別するためのサブルーチンのフローチャートを示す。このタランキング判別サブルーチンでは先ず、スタータスイツチがオンであるか否かを判別し(ステップ 1)、オンでをければ当然クランキング中ではない。オンであればエンジンの回転数 Ne が所定のクランキング回転数 No R (例えば400 rpm)以下であるか否かを判別し(ステップ 8)、前者が後者より大であるならクランキング中であると判別してある場合にはクランキング中であると判定して始動ループ(第4図のプロック目)に移るして始動ループ(第4図のプロック目)に移る

第6回 a は前配始動時制御プロッタ目にかける サブルーチンに使用するエンジン水機TW と始動 時メインインジエタタ作動基準時間 Tiorm との 関係を示すテーブルであり、エンジン水銀ですによりTiGRMを求める。この場合TiGRM、TWGRのキャリプレーション変数として水温上昇につれてれぞれの水温の区間TWGR_{1~6} に対応する一定のTGRM_{1~6} が求められている。尚、第6図aではエンジン水温ですに対応するTiGRM 値は階段状に変化する一定値であるが、実際の水温ですが各TWGR_{1~6} の中間にある場合第6図bのようにTiGRM は補間計算によって算出してもよい。

また、第7回はエンジン水型TV と分割時サブ インジェクタ作動基準時間Tiors との関係を示 すテーブルであり、第6回の場合と同様にエンジン水型TVによりTiors を求める(第4回ステ ップ6)。

尚、Tiorsの場合第6図bのようにTwoRi~s の間は補間計算によつて算出してもよい。

第6因及び第7因で得られたメイン及びサブインジェクタ作動基準時間でioRM、TioRSはエンジンの回転数に応じて補正される。スロジトル制度が一定の場合、エンジン回転数が増加するとイ

ソマュ負圧(絶対圧)は減少し、一級入行程当り の吸入空気量は減少する。そのため同一水温であ つてもエンジン回転数が高いと燃料量を減らす必 要がある。またエンジンスタータを作動させたド もかかわらず始勤に失敗し、再びスタータを作動 させ始勤を行つた場合、あるいはこの動作を繰り 返し行つた場合、エンジン水温はさほど変化した いが、エンジンの振動部の摩擦抵抗は減少し、始 動時のエンジン回転は高くたる。このためエンジ ン始動時に必要な燃料施量は通常より少なく設定 しなければならない。従つて、上記の様な補正を 行わないとすれば再始動を鉄返し行つた場合始勤 時にエンジンに供給される燃料量が通剰となり燃 料当後空燃比となるため、点火栓が燃料で響れ、 点火松電極にカーポンが堆積したり確実な点火ス パークが形成されない等の不都合を生じ、確実で スムーズを始動に支障をきたす銀果となる。以上 の理由により第6図及び第7型で得られたメイン 及びサブインジェクタ作動基準時間 Tiony, Tions に後述する方法で得られる補正係数Kme を乗算

し補正するととにより再始動を繰返し行つた場合 でもエンジンの始動を確実でスムーズに行うこと ができる。

第8回は始齢時におけるエンジン回転数Ne と 回転数補正係数Kme との関係を示すテーブルであ り、回転数補正係数Kme を回転数Ne により求 める。との場合実際の回転数Ne が低い方の所定 回転数Ne₁(例えば100 rpm)以下の場合はKme は1となり、また、高い方の所定回転数Ne₁(例 えば300 rpm)以上の場合にはKme は0.5とな り、Ne₁とNe₈との中間値の場合にはNe₁とNe₈ との間を個く区分し、区間毎に一定値を設定し Ne₁よりNe₈に増加するに従って係数KMe が限象 状に被少していくように求める(第4回ステップ 7)。

尚、第8因でNe₁とNe₂との随の係数Kxe はこ の間を補間計算によって算出してもよい。

次いで的記名データを基にして前式(1)、(2)によりメイン、サブインジェクタの観弁時間TOUTM。 TOUTSを算出する(第4図ステップ9)。

第9因乃至第12因は上述した本発明の電子式 機料域射制等装置に使用されるBCU5の内部構 成の回路因で、特に始動利別回路をよび始動で! 算出制等回路因を示す。

先ず、第9回は特に始動利別回路⇒よび始動TI 算出 制御回路部を明示した BCU 5 の内部構成の 金体を示す。前記第1図にかけるエンジン回転数 センサ11のTDC信号は次数のシーケンスタロ ック発生回路502と共に放形整形回路を構成す るワンショット回路501に供給される。駄ワン ショット回路501は各TDC信号毎に出力信号 Boを発生し、その信号 Bo はシーケンスクロック 発生回路502を作動させてクロッタ信号CP。~』 を順次発生させる。クロック信号CPoは回転数 NB 値レジスタ503に供給されて基準クロツク 発生器509からの基準クロツクパルスをカウン トする回転数カウンダ5040裏前のカウント値 レジスメ508Kセツトさせる。 次いでクロツク 信号 CP、が回転数カウンタ504に供給され駄カ ウンタの直前のカウント値を信号0にリセツトさ

せる。従つて、エンジン回転数Ne はTDC信号 のベルス間にカウントされた数として計概され、 その計機回転数NE が上配回転数NE 値レジスタ 503にストアされる。更にクロック信号CPiは 後述する第11回の始動Ti算出 制御回路に供給 される。

これと並行して、仮気温度センサ 9 、絶対圧センサ 8 かよびエンジン水温センサ 1 0 の各出力信号は A/D コンパータ 5 0 5 に供給されてデジタル信号に変換された後、それぞれ吸気温 TA 値レジスタ 5 0 6、絶対圧 PB 値レジスタ 5 0 7、かよびエンジン水温 TV 値レジスタ 5 0 8 に供給される。またエンジン水温 TV 値と共に基本 T! 算出制御回路 5 1 2 に、エンジン回転散 NE 値レジスタ 5 0 8 のストア値は始動 TI 度出制即回路 5 1 2 に、エンジン回転散 NE 値レジスタ 5 0 3 のストア値は始動利別回路 5 1 1 及び始動 T! 算出制御回路 5 1 2 に、エンジン回転散 NE 値レジスタ 5 0 3 のストア値は始動利別回路 5 1 1 及び始動 T! 算出制御回路 5 1 2 にそれぞれ供給される。更にスタータスイツテ 1 7 からの出力信号が始動利別回

路511に供給される。始動判別回路511で前 記算5箇で説明した始齢判別条件が成立し始動中 であると判別すると、始動判別回路511の出力 増子からは出力=1がAND回路513に入力さ れ、同時に始動利別回路511の出力増子よりイ ンパータ514で出力値が0亿反転されて、得ら れた出力=0はAND回路515に入力される。 との時AND回路513の他方の入力増子には始 動T!算出制御回路 5 1 2 からのメイン及びサブ インジェクタ用の始動時T!質が供給されており、 AND回路 5 1 3 より O R 回路 5 1 6 を介してTI 値レジスタ517にメイン及びサブインジエクタ の始動時Ti値が入力され、さらに数Ti値レジス タ517に接続されたTし値制御回路518で前 配始動ループにおける算出式(1)及び②に従つてと の入力な! 値に基づく演算が行われて、得られた 燃料噴射弁開弁出力信号TOUTM、TOUTSがイン ジェクタ 8 に供給される。尚本因にかいてメイン 及びサブインジェクタ用回路は簡単のため併合し て示されている。一方、基本Ti 算出制御回路

510からは前記AND回路515の他方の入力 婚子にメイン及びサブインジエクタの基本TI 隹 お入力されているがインパータ514で反転され た出力=0が一方の入力値子に入力されているの でAND回路515尺接続された約配OR回路 518を介してT! 隹レジスタ 517 Kは基本 Ti 催借号は入力されない。遊に始勤判別回路 5 1 1 で始動中ではないと判別されると始動利期回路 5 1 1 の出力強子からは出力= 0 がAND回路 513に、又インパータ514を介してAND回 第515に反転された出力=1がそれぞれ入力さ れ、Ti 隹レジスタ517には基本Ti 算出制御 翻路 5 1 0 からの基本でi 値信号が入力されると とになり、『! 催制抑回路 5 1 8 では前配基本ル ープにおける算出式(3)及び(4)に従つてとの入力Ti 住に基づいて燃料噴射弁額弁信号TOUTM, TOUTS が算出され、インジエクタ5に供給される。

第10回は第9回で説明した始動利別回路511の詳細を示す。エンジン回転数NB値レジスタ 503からのエンジン回転数Ne数に対応する出

力信号値NE(NEはNe の遊撒に比例する値でNe が高い程NEは小さい値となる) が比較回路 5 19 の入力強子519aに比較信号へとして入力され、 一方の入力端子519bには始動利別エンジン回 転数NoR に対応する所定値NBCBK がNBCRK 値メモリ520より比較信号 Biとして入力される。 比較回路 5 1 9 で比較信号 A, と B, の間に A, ≥ B, の関係が成立した場合、すなわち実験のエンジン 回転数Ne が始動利別エンジン回転数NoRと等 しいか又は小さい時には、比較回路519の出力 第子519 c より出力=1 が A N D 回路521の 一方の入力強子に供給される。 放AND回路 521 の他方の入力端子にはエンジンスタータスイプチ 1.7が始動位置にあるとを出力=1が入力され、 AND回路521の双方の入力端子に出力=1が 同時に入力された場合 AND回路 5 2 1 よりスタ ート利別信号出力=1がAND回路521に接続 される第9図のAND回路513、及びインパー タ514を介して、AND回路515に供給され **J** 0

第11団は第9団で説明した始動で! 算出 飼育 國第512の詳細を示す。アドレスレジスタ(1) 522とメインインジエクタ用始動時 Ti 値 メモ り523とが互いに接続されており、アドレスレ ジスタ(1) 5 2 2 に前配算 9 図に示すエンジン水製 TV値レジスタ508からの出力信号及びクロツ タ信号 CP。が入力されそのクロック信号 CP。 の入 力保化、放エンジン水温TV 値 に 応じて前記第 6 因で説明した所定のメインインジェクタ用始動時 基本噴射時間 Tiory が通別され、メインイング エクタ用始動時 Ti 値 メモ リB23K接続されて いる乗算回路524の入力増子5248に入力さ れる。尚、アドレスレジスタ(1)522及びメイン インジエクタ用始動時 T! 値 メモリ 5 2 3 の詳し い作用については接送する第12図で説明する。 同様にしてアドレスレジスタ(2) 5 2 5 とサブイン ジェクタ用始動時 Ti 値 メモリ 5 2 6 とが互いに 接続されており、アドレスレジスタ凶525に前 記第9图に示すエンジン水温 TV 値レジスタ 508 からの出力信号及びクロック信号 CPL が入力され

特開昭57-206736(8)

七のクロック信号CP, の入力毎に、欧エンジン水 塩 T♥ 値に応じて前配第7 図で説明した所定のサ ブインジェクタ用始動時基本噴射時間 TiORB が 選別され、サブインジェクタ用始動時でL値メモ リ328に控続されている乗算回路527の入力 **端子527 a に入力される。更に同様にアドレス** レジスタ(3) 5 2 8 と回転数補正量メモリ 5 2 9 が 互いに接続されてドレスレジスタ(3)528に前配 第9図に示すエンジン回転数NE値レジスタ 508 からの出力信号及びクロック信号CP。が入力され そのクロック信号 CP, の入力毎に、数エンジン回 転数NB値に応じて、前配第8四で説明した回転 数補正係数Kixe値が選別され回転数補正量メモ リ529に締結されている愛蕉河勢524及び 527の各入力端子524b及び527bにそれ ぞれ入力される。乗算回路524ではその入力増 子524aに入力されたメインインジェクタ用始 動時基本度射時間 TiORM の信号 ai に入力端子 524bに入力された回転数補正係数KHe値の信 号 b_i が乗算され、 a_i×b_iの出力値が出力強子 524c

より触出力強子 5 2 4 c に接続されている T! (X) 値レジスタ580に入力される。Ti(M)値レジス タ530は歳9間に示すAND回路518及びOR 回路518を介しT!値レジスタ517に接続され てかり上述のようにして求められたメインイング エクタ用始動 Ti 値がTi(Y)値レジスタ530よ bTi 値レジスタ517に供給される。阿様にし て乗算回路527でも飲入力端子527年に入力 されたサブインジェクタ用始動時基本噴射時間 Tionsの信号 agに入力増子 527bに入力され た回転数値正係数KHe値の信号 b. が乗算され、 a_a×b_aの出力値が出力端子527cより該出力端 子527c に接続されている Ti(8)値 レジスメ 5 3 1 に入力される。 Ti(8) 値レジスタ 5 8 1 は第9因に示すAND回路513及びOB回路 516を介しT! 値レジスタ517に投続されて ★り、上述のようにして求められたサブインジェ タダ用始動でi 値がでi(#) 値レジスタ 5 3 1 より T! 値レジスタ517に供給される。

尚各メモリ523.526.529の配像鉱槽

間が必要の場合には、各メモリ528、526、529の出力側に補間演算手段を各々接続し、その接各乗算回路524、527の失々に対応する 入力増子524m、527m及び524bと527b に接続するようにする。

第12図は第11図のアドレスレジスタ(1)522 とメインインジェクタ用始動時で1値メモリ523 を含むプロック532の構成を算示する。

前記簿 6 図 a 化示すエンジン水復 T W と始動時メインインジェクタ作動基準時間 T i o R M の各テープル値のうち T W O R i ~ a が アドレスレジスタ 5 2 2 の T W O R i ~ a 値 メモリ 5 3 8 a ~ e 化それぞれ記憶されてかり、 T O R M i ~ a が始動時 T i 値 メモリ 5 2 8 の T O R M i ~ a が始動時 T i 値 メモリ 5 2 8 の T O R M i ~ a が M 動時 T i 値 メモル記憶されている。 第 9 図 に示すエンジン 水 復 T W 位 レジスタ 5 0 8 は アドレスレジスタ 5 2 2 のレジスタ 5 4 0 に接続されてかり、 レジスタ 5 4 0 は比較回路 5 3 5 ~ 5 3 9 の各入力増子 5 3 5 a ~ 5 3 9 a と接続されている。 T W O R i ~ a 値 メモリ 5 3 3 a ~ 5 3 8 e は 比較回路 5 3 5 ~ 5 3 9 の

各入力増子585b~589bにそれぞれ接続さ れている。比較回路585~588の各出力増子 5 3 5 d~ 5 3 8 d は A N D 回路 5 4 1~ 5 4 4 · の各一方の入力増子にそれぞれ接続されてかり、 比較回路536~539の各出力端子5360~ 5 3 9 c は A N D 回路 5 4 1 ~ 5 4 4 の各価方の 入力増子にそれぞれ接続されている。比較回路 5 3 5 の出力増子 5 3 5 c は A N D 回路 5 4 5 の 一方の入力増子に、AND回路541~544の 各出力増子はAND回路546~549の名一方 の入力増子に、比較回路539の出力進子5394 はAND回路550の一方の入力増子にそれぞれ 接続されている。AND回路545~550の各 他方の入力増子には前記のTORM。~。 値 メモリ 5 8 4 a ~ 5 8 4 1 が接続されている。 AND回 路548~550の各出力帽子はOR回路551 と接続されてかり、数OB回路551はさらに第 11因の乗算回路524の入力増子524 = に接 続されている。

今エンジンの水温TW がTWOR 値より大きく

特開昭57-206736 (9)

Tyon、催より小さい場合を何に第12図の回路 の作用を説明する。第9回に示すエンジン水鑑™▼ 隹レジスタ508の出力信号は一旦、クロツタベ ルス CP が印加される毎化プドレスレジスタ522 の内部のレジスタ540化ストアされ、比較回路 5 8 5 ~ 5 3 9 の入力増子 5 3 5 4 ~ 5 3 9 4 化 ストア値を信号人。へんとして印加する。各比較回 略 5 8 5 ~ 5 3 9 では跛信号 A₂~ A₂と、TWOR₁~; 値メモリからの信号B₁~ B₁とがそれぞれ比較され るがTwor。<Tw<Twor。の関係が成立するの で比較回路 5 3 5 では 4₂≥ 15, が成立し出 力端子 535cからAND回路545の一方の入力端子 に出力=0が、出力雌子5354からAND回路 5 4 1 の一方の入力増子に出力=1 がそれぞれ出 力される。比較回路536ではA。≥B。が成立し 出力増子538cからAND回路541の他方の 入力増子に出力=0が、出力増子5864から AND回路542の一方の入力権子に出力=1が それぞれ出力される。同様にして比較回路537 ~ 5 3 9 の各出力端子 5 3 7 c ~ 5 3 9 c から

AND回路542の他方の入力増子と、AND回 贈548~544の各一方の入力増子とにそれぞ れ出力=1が、各出力増子5374~5394か 5 A N D 回路 5 4 3~ 5 4 4 の各他方の入力幾子 と、AND回路850の一方の入力端子とに出力 = 0 が出力される。上述したように、AND回路 542の双方の入力増子に同時に出力=1が入力 されるので敵AND回路542は出力端子より出 カー1をAND回路547の一方の入力増与に供 給するが他のAND回路541,543及び 544 はいづれる片方の入力端子に出力=0が入力され るので出力端子からAND回路546,548及 び549に出力=0が供給される。結局AND回 略545~550の内AND回路547のみの一 方の入力強子に出力=1が入力されるので、数 AND回路547の他方の入力増子に供給される TORK。 値メモリ534cのメモリ値 TORM。 がメ インインジエクタの始動時基本噴射時間 Tiorx として、OB回路551を介して第11図の乗算 回路524の入力端子524 = に供給される。

上述のようにエンジン水塩 Tw がTwcRa <Tw <TwcRa の場合について説明したが他の場合 に も同様であるので説明を省略する。

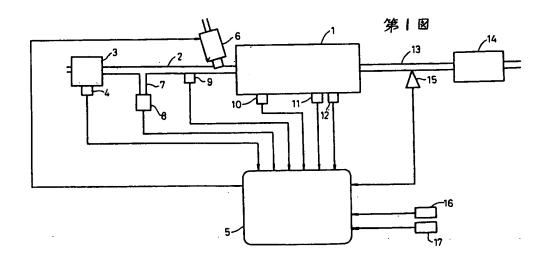
尚、アドレスレジスタ(2) 5 2 5 とサブインジエクタ用始動時 Ti 値メモリ 5 2 6 の構成作用及びアドレスレジスタ(3) 5 2 8 と回転数補正量メモリ 5 2 9 の構成作用も第1 2 図と同様であるのでそれらの説明は省略する。

以上評述したように本発明に依れば、エンジン 始動時において始動時以外のエンジン通常運転時 に適用される所定の手順(基本ループ)とは異る 別に用意された所定の手順(始動ループ)とは基づ き、燃料噴射装置の開弁時間をエンジンと変にある でで、エンジン温度が高くなるに従つて燃料すり にて減少するように基準開弁時間を設定するにでいまり にし、ジン回転数が高くなるに従って応じ中時の エンジン回転数が高くなるに従って基準開弁時の を減少させるように補正するとにより始動時の エンジンの状態に最適な燃料流量を供給できる で確実で安定したエンジン始動を図ることができ る。

4. 図面の簡単な説明

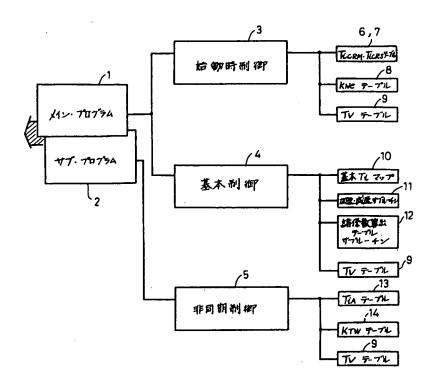
第1図は本発明の電子式燃料制御装置の全体の プロッタ構成図、第2図は第1図のECUにかけ るメイン、サブインジエクタの開弁時間 TOUTM. TOUTS の制御内容の全体のプログラム構成のプ ロックダイアグラム、第3回は Eで U に入力され る気筒判別信号⇒よびTDC信号とECUから出 力されるメイン、サブインジエクタの駆動信号と の関係を示すメイミングチャート、第4回は基本 開弁時間 TOUTM , TOUTS 算出のためのメインプ ログラムのフローチャート、第5図は第4図に含 まれるクランキング利別サブルーチンのフローチ ヤート、第 6 図 a 及び b は エンジン水温に応じて 決められるメインインジェクタ始動時基本項射時 間でi 算出のためのTwoRi — TioRMテーブル、 第7回はエンジン水鼠に応じて決められるサブイ ンジェクタ始動時差本度射時間Ti算出のための TWORI - TioRsテーブル、第8因はエンジン団 転数に応じて基本吸射時間 Ti を補正するための Ne - Kreテーブル、第9間は特に始動時の基本 噴射算出プロックを評示したECU内部構成の金 体圏路図、第10回は第9回の始動判測図路の評 網園、第11及び12回は第9回の始動型: 算出 側側図路の評細図を示す。

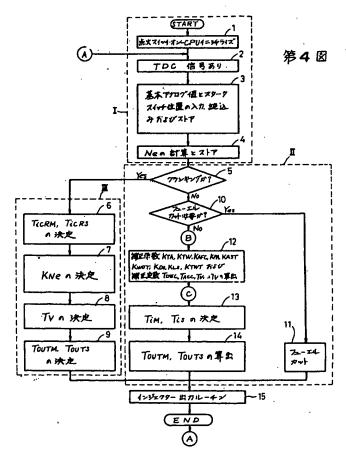
1 …内燃エンジン、5 … B C U、10 …エンジン水塩センサ、11 …エンジン回転数センサ、17 …スタータスインチ、5 11 …始動利別回路、5 12 …始動T! 算出制料図路。



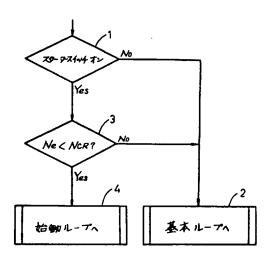
第3区 | S1a | S2a | S1 | S2 | S2b | S2c | S2b | S2c |

第2図



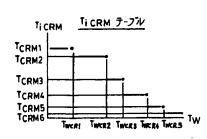


第5図

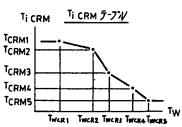


第6図a

),



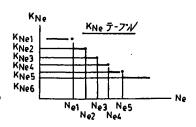
第6図b

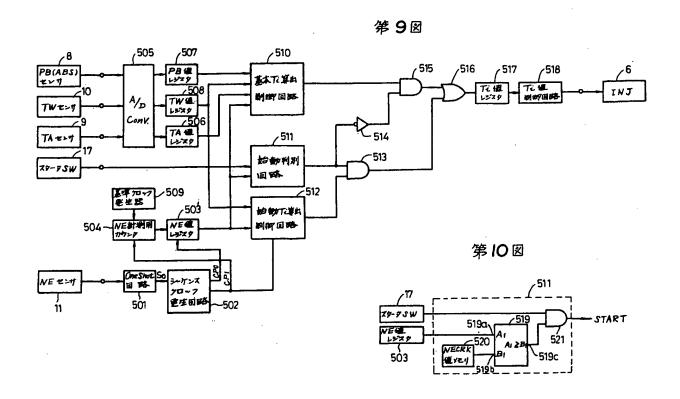


第7図

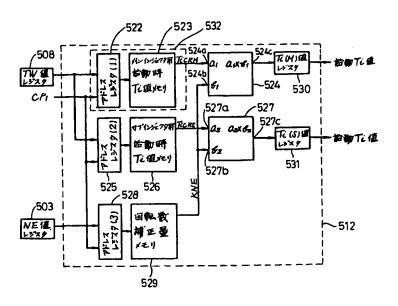
Tices Tices 5-7W TCRS1 TCRS2 TCRS3 TCRS4 TCRSS TCRS6 TWERT TWERE TWERS TWERS TWERS

第8図

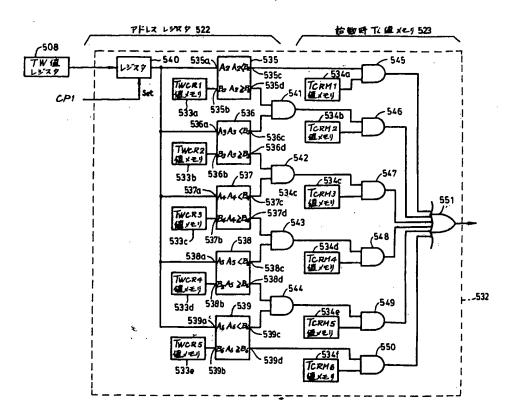




第川図



第12図



This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS	•
IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES	
☐ FADED TEXT OR DRAWING	
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING	
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES	
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS	
GRAY SCALE DOCUMENTS	-
🔀 LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT	
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POO	R QUALITY
OTHER	

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.